





M1 SÜRÜCÜLERDE HATA KODLARI




İÇİNDEKİLER

- M1 INVERTÖRLERDE HATA KODLARI

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
Cof (Cof)	1	Akım giriş terminali AI2(AII) sinyali bağlantısının kesilmesi	(1) Mevcut giriş komutunun bağlantısı kesilmesi.	Mevcut giriş terminalleri AI2(AII)**nin akımı aldığını kontrol edin. → Terminal AI2(AII) bağlantı kopması algılama "Alt kod: 1"
			(2) Çevreden gelen güçlü gürültü.	Gürültüye karşı önlemleri kontrol edin (topraklama koşulları, sinyal kabloları ve iletişim kablosu/ana devre kabloları ve kurulum yöntemleri, vb.) → Gürültüye karşı önlemleri güçlendirin. → Ana devre kablolarını ve kontrol devresi kablolarını mümkün olduğunca ayırın.
dbA (dBA)		Frenleme transistörü hatası	Fren direnci bağlantı terminali kablolarında hata	Fren direncinin ana devre terminal bloğundaki [P+] ve [DB] terminallerine doğru şekilde bağlandığını kontrol edin. Motor kablolarının [DB] terminaline hatalı
			Fren transistörü hasarlı.	Frenleme direnci değerinin doğru olduğundan ve yanlış kablolanmadığından emin olun. → Sorun yoksa, invertörün onarımını talep edin
dbH (dBH)	0	Fren direncinin aşırı ısınması	(1) Yüksek frenleme yükü.	Frenleme yükü hesaplamaları ile frenleme kapasitesi arasındaki ilişkiyi yeniden hesaplayın. → Frenleme yükünü azaltın. → Frenleme direnci seçimini gözden geçirin ve frenleme kapasitesini artırın. (F50, F51, F52 verilerinin parametrelerinin sıfırlanması gereklidir)
	0		(2) Kısa yavaşlama süresi.	Yükün atalet anından ve yavaşlama süresinden gerekli yavaşlama torkunu ve yavaşlama süresini yeniden hesaplayın. → Yavaşlama süresini uzatın (parametreler F08, E11, E13, E15, H56) → Frenleme direnci seçimini gözden geçirin ve frenleme kapasitesini artırın. (F50, F51, F52 verilerinin sıfırlanması gereklidir)

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
E C F (ECF)		EN devre arızası	(1) Kontrol terminal bloğu kartında kötü bağlantı	Kontrol terminal blok kartının inverter ünitesine sıkıca monte edildiğini kontrol edin. → Alarmı temizlemek için gücü kapatın
			(2) Devre Mantığı hatası etkin	<ul style="list-style-type: none"> Güvenlik anahtarından gelen çıkışın her iki terminale [SF1]/[SF2] aynı mantık (Yüksek/Yüksek veya Düşük/Düşük) kullanılarak girildiğini kontrol edin. Kontrol kartındaki SW9'un her iki kutbunun da AÇIK/AÇIK veya KAPALI/KAPALI olduğunu kontrol edin. → Alarm,  anahtarı kullanılarak veya güç çevrimi yapılarak iptal edilir
			(3) Devreyi etkinleştir (safestop devresi) hasarı (tek arıza) tespit edildi	Yukarıdaki prosedürle bu sorun çözülmezse inverter arızalıdır. → Lütfen OMRON ile iletişime geçin.
E r 1 (Er1)		Hafıza Hatası	(1) Parametre verisi yazma sırasında (özellikle başlatma ve veri kopyalama sırasında) güç kesildi ve kontrol gücü düştü	Veri Başlatma (H03) ile verileri başlatın ve tamamlandığında, alarmin iptal edilebildiğini kontrol etmek için  tuşunu kullanın. → Başlatılan parametre verilerini geri yükleyin ve işlemi yeniden başlatın.
			(2) Parametre verisi yazma sırasında (özellikle başlatma sırasında), çevreden gelen güçlü gürültü	Gürültüye karşı önlemler için yöntemleri kontrol edin (topraklama koşulları, kontrol/ana devre kabloları ve kurulum). Ek olarak, (1)'dekiyle aynı kontrolleri gerçekleştirin. → Gürültüye karşı önlemleri gerçekleştirin, başlatılan parametre verilerini geri yükleyin ve işlemi yeniden başlatın.
			(3) Kontrol devresinde hata oluştu	Veri Başlatma (H03) ile verileri başlatın ve başlatma tamamlandığında, bunu iptal etmeye çalışırken bile alarmin devam edip etmediğini kontrol etmek için tuşunu  kullanın. → Kart (CPU dahil) hatası, bu nedenle OMRON ile iletişime geçin.
			(4) H193 parametresiyle kullanıcı ayarlarının kaydedilmesi sırasında güç kesildi ve kontrol gücü düştü	Kullanıcı ayarlarını parametre (H193) ile kaydedin ve kaydetme işlemi tamamlandığında, bunu iptal etmeye çalışırken bile alarmin devam edip etmediğini kontrol etmek için tuşunu  kullanın. → Kart (CPU dahil) hatası, bu nedenle OMRON ile iletişime geçin.
			(5) H193 parametresiyle kullanıcı ayarlarının kaydedilmesi sırasında, çevreden güçlü gürültü alındı	Gürültüye karşı önlemler için yöntemleri kontrol edin (topraklama koşulları, kontrol/ana devre kabloları ve kurulum). Ek olarak, (4)'tekiyle aynı kontrolleri gerçekleştirin. → Kart (CPU dahil) hatası, bu nedenle OMRON ile iletişime geçin.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
Er2 (Er2)		Dijital Operatör iletişim hatası	(1) İletişim kablosu bağlantısı kopuk veya kötü bağlantı	Kablo sürekliliğini, kontakları veya kötü bağlantıları kontrol edin. → Konnektörlerin doğru şekilde takıldığını kontrol edin. → İletişim kablosunu değiştirin.
			(2) Çok sayıda kontrol kablosu, yüzey kapağının güvenli bir şekilde monte edilmediği ve Dijital Operatör'ün havada olduğu anlamına gelir.	Yüzey kapağının montajını kontrol edin. → Kablo boyutunu azaltın. (Önerilen kablo boyutu (0,3 ila 0,75 mm ²)) → Yüzey kapağının güvenli bir şekilde monte edilebilmesi için ünite içindeki kablolanın yönlendirmesini değiştirin.
			(3) Çevreden güçlü gürültü alındı	Gürültüye karşı önlemler için yöntemleri kontrol edin (topraklama koşulları, iletişim kablosu/ana devre kablolanması ve kurulum). → Gürültüye karşı önlemleri uygulayın. (Ayrıntılar için, sayfa 2-15'teki 2-3-4 Ana Devre Terminaleri için Kablolanma'ya bakın.)
			(4) Dijital Operatör hasarı	Er2'nin oluşup oluşmadığını kontrol etmek için farklı bir Dijital Operatör kullanın. → Dijital Operatörü değiştirin.
Er3 (Er3)		CPU hatası	(1) Çevreden güçlü gürültü geliyor	Gürültüye karşı önlemleri kontrol edin (topraklama koşulları, sinyal kablolanması ve iletişim kablosu/ana devre kablolanması ve kurulum yöntemleri, vb.). → Gürültüye karşı önlemleri iyileştirin.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
Er6 (Er6)	1	Memory error	(1)  tuşu etkinken  tuşuna basılır (parametre H96=1, 3)	Terminal bloğunda veya iletişim kutusunda bir RUN düğmesi varken  tuşuna basılmadığını kontrol edin. → İstenmeyen bir işlem varsa, H96 parametre özelliklerini inceleyin.
	2'den 6'ya		(2) Başlatma kontrol işlevi etkinleştirildiğinde (parametre H96=2,3), başlatma kontrol işlevi çalıştırılmıştır.	Aşağıdaki işlemin bir RUN komutu girişi varken gerçekleştirilip gerçekleştirilmediğini kontrol edin. •Güç kaynağı AÇIK •Alarm iptal •RUN komutunu bağlamaya geçin → er6 meydana geldiğinde, bir RUN komutu girilmeyecek şekilde dizileri vb. inceleyin. İstenmeyen bir işlem varsa, H96 parametre ayarlarını inceleyin. (Alarmı temizlemeden önce, RUN komutunu
	1		(3) Zorla durdurma "STOP" (dijital giriş terminali) KAPALI	Zorla durdurma "STOP"un KAPALI olup olmadığını kontrol edin. → İstenmeyen bir işlem varsa, DI1 ila DI7 terminali E01 ila E05, E98, E99 ayarlarını inceleyin.
	8		(4) Fren kontrol sinyali "BRKE" ve fren kontrol sinyali "BRKS" uyumsuzluğu	Fren kontrol sinyali "BRKE"nin atandığı X terminaline gelen sinyal girişinin ve Y terminalinden gelen fren kontrol sinyali "BRKS" çıkışının eşleştiğini kontrol edin. •Sinyal bağlantısının kesilmesi •Mantığın eşleştiğini kontrol edin •Bir gecikme varsa, H180 (fren kontrol sinyali) zaman parametresini ayarlayın.
	30		(5) Güç kurtarma yeniden başlatma önleme (USP) sinyali girilirken bir ÇALIŞTIR komutu (FW/REV sinyalleri AÇIK) gelmiştir.	Güç kurtarma yeniden başlatma önleme (USP) sinyalini kontrol edin.






Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
Er7 (Er7)		Tuning hatası	(1) İnverter ile motor arasındaki bağlantıda faz eksikliği var	→ İnverter ile motor arasında doğru bağlantıyı sağlayın.
			(2) V/f ayarları ve motor anma akımı doğru şekilde ayarlanmamış	Parametre (F04*, F05*, E166, E167, E169, E170, E171, E172, E173, E174, E175, E176, E177, E178, E179) verilerinin motor özelliklerine uygun olduğunu kontrol edin.
			(3) İnverter ile motor arasındaki kablolama çok uzun	İnverter ile motor arasındaki kablolamanın 50 m'yi geçmediğini kontrol edin. (Daha küçük invertör kapasitesi kablolama uzunluğundan daha fazla etkilenecektir) → İnverter ile motor arasındaki kablolanın daha kısa yapılabilmesi için düzeni gözden geçirin. Alternatif olarak, kablolama uzunluklarını mümkün olduğunca kısaltın. → Otomatik ayarlamayı kullanmaz ve otomatik tork artışını kullanmaz (E112*/E113*=0 parametresini ayarlayın)
			(4) İnverterin nominal kapasitesi ile bağlı motorun kapasitesi arasında büyük bir uyumsuzluk var.	Bağlı motorun kapasitesinin, inverter anma kapasitesinin üç veya daha fazla sırasından düşük veya iki veya daha fazla sırasından yüksek olduğunu kontrol edin. → İnverter kapasitesini gözden geçirin. → Motor sabitini manuel olarak ayarlayın (parametre P06*,P07*,P08*). → Otomatik ayarlamayı kullanmaz ve otomatik tork artışını kullanmaz (Parametre E112*/E113*=0 olarak ayarlayın)
			(5) Yüksek hızlı motor gibi özel bir motor	→ Otomatik ayarlamayı kullanmaz ve otomatik tork artışını kullanmaz (E112*/E113*=0 parametresini ayarlayın)
			(6) Motorun fren uygulanmış halde döndürülmesi sırasında yapılan ayarlama işlemi (parametre P04*=2)	→ Durmuş haldeyken motoru ayarlayın (parametre P04*=1). → Freni bırakın ve ardından motoru ayarlayın (parametre P04*=2).

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
ErP (ErP)		RS-485 iletişim hatası (iletişim portu 2)	(1) Ana cihaz ile farklı iletişim durumları	Parametre (y11 ila y19) verilerinin ana ekipman ayarlarıyla eşleştiğini kontrol edin. → Farkı düzeltin.
			(2) İletişim zaman aşımı algılama zamanlayıcısı (parametre y18) ayarlanmıştır, ancak iletişimler tanımlanmış bir döngüde gerçekleştirilmez	Ana bilgisayar denetleyicisi tarafını inceleyin. → Ana bilgisayar denetleyicisi yazılım ayarlarını değiştirin veya iletişim zaman aşımı algılama zamanlayıcısını devre dışı bırakın (parametre {y08}/y18=0). (parametre y18 = 0) öğesini devre dışı olarak ayarlayın.
			(3) Ana bilgisayar denetleyicisinde hata (yazılım, ayarlar, donanım, vb.)	Ana denetleyiciyi (programlanabilir denetleyici, PC, vb.) inceleyin. → Ana denetleyicideki hatanın nedenini ortadan kaldırın
			(4) RS-485 dönüştürücüsünde hata (bağlantı, ayarlar, donanım, vb.)	RS-485 dönüştürücüyü inceleyin (kötü bağlantı, vb.). → RS-485 dönüştürücü ayarlarını değiştirin, yeniden bağlayın veya donanımı değiştirin (önerilen ekipmanla değiştirin).
			(5) İletişim kablosu bağlantısı kesildi, kötü bağlantı	Kablo sürekliliğini ve kablo bağlantılarını kontrol edin. → İletişim kablosunu değiştirin.
			(6) Çevreden güçlü gürültü alındı	Gürültüye karşı önlemler için yöntemleri kontrol edin (topraklama koşulları, iletişim kablosu/ana devre kablolaması ve kurulum). → Gürültüye karşı önlemleri uygulayın. → Ana denetleyici için gürültüye karşı önlemleri uygulayın. → RS-485 dönüştürücüyü önerilen ekipmanla (izole tip) değiştirin.
			(7) Sonlandırma direnci doğru şekilde ayarlanmamış	Bu invertörün ağ terminal cihazı olup olmadığını kontrol edin. → RS-485 iletişim sonlandırma direnci seçici anahtarını (SW3/SW2) doğru şekilde ayarlayın.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
Erd (Erd)		Durma algılama/ başlangıç manyetik kutup pozisyonu algılama hatası	(1) Farklı motor özellikleri	Parametre (F04,F05,P01,P02,P03,P60,P61,P62,P63,P64) verilerinin motor sabitleriyle eşleştiğini kontrol edin.
			(2) Manyetik kutup pozisyonu tespit yöntemi uygun değildir	Manyetik kutup konumu algılama yönteminin motor tipiyle eşleştiğini kontrol edin. → Manyetik kutup konumu algılama yöntemi (parametre P30) seçimini motor tipiyle eşleştirin.
			(3) Yetersiz başlatma frekansı (tutma süresi) (parametre F24)	Manyetik kutup pozisyonu algılama yöntemi seçimini (parametre P30*) 0 veya 3 olarak ayarladığınızda, başlangıç frekansının (tutma süresi) (parametre F24) en iyi şekilde ayarlandığını kontrol edin. → Motorun bir veya daha fazla devir dönmesini sağlayan bir süre ayarlayın. $F24 \geq P01/2/F23$ (P01: kutup, F23: başlangıç frekansı)
			(4) Yetersiz başlangıç torku	Hızlanma süresini (parametre F07, E10, E12, E14) ve başlangıçtaki referans akımını (parametre P74) kontrol edin. → Yükle eşleşen bir hızlanma süresi ayarlayın. → Başlangıçtaki referans akımını yükseltin.
			(5) Düşük fren yükü	Başlangıçta referans akımını kontrol edin (parametre P74*) verisi. → Başlangıçta referans akımını düşürün. Bir motor kendi kendine çalıştırıldığında, örneğin bir test çalışması sırasında, %80 veya daha düşük bir değere ayarlayın.
			(6) İnverter ile motor arasındaki bağlantıda faz eksikliği var	→ İnverter ile motor arasında doğru bir bağlantı olduğundan emin olun.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
Er1 (ErC)		Manyetik kutup pozisyonu algılama hatası	(1) İnverter ayarları uygun değil	Kullanılan motorun ve hız/manyetik kutup konum sensörünün varlığını ve modelini ve 1. Sürücü Kontrol Seçimi (F42)/Giriş Terminali [PIA][PIB] Darbe Giriş Formatı Seçimi (d14) ve Giriş Terminali [PIA][PIB] Kodlayıcı Darbe Çözünürlüğünün (d15) koordineli olduğunu kontrol edin. → Ekipman yapılandırmasını (motorun modeli ve özellikleri, hız/manyetik kutup konum sensörü) kontrol edin ve F42/d14/d15'i doğru şekilde ayarlayın. 1. PM Motor Başlatma Yöntemini (P30) 0 veya 3 olarak ayarlayın ve 1. PM Motor Manyetik Kutup Konum Ofsetinin (P95) "999: ofset ayarlanmadı." olarak ayarlanıp ayarlanmadığını kontrol edin. → P95'i doğru şekilde ayarlayın. (Otomatik ayarlama da mümkündür. Senkron Motorun (PM Motor) Çevrimdışı Otomatik Ayarına bakın sayfa 6-67.)
			(2) Hız/manyetik kutup konum sensörü bağlantısında hata	Hız/manyetik kutup pozisyon sensörü çıkış kablo bağlantısı ve AB veya UVW fazının faz diziliminde hatalar olup olmadığını kontrol edin. → Geri besleme giriş terminal bloğu kartını hız/manyetik kutup pozisyon sensörüne doğru şekilde bağlayın. Motor kablolamasında ve faz diziliminde kötü bağlantılar olup olmadığını kontrol edin. → İnverter ve motor arasında doğru bir bağlantı olduğundan emin olun.
			(3) Motor dönüş yönü ve sensör çıkışı eşleşmiyor	
			(4) Terminal bloğu kartı bağlantısında hata	Terminal blok kartı konnektörü ve inverter ünitesi konnektörünün doğru şekilde bağlanıp bağlanmadığını kontrol edin. → Terminal blok kartını inverter ünitesine doğru şekilde takın.
			(5) Çevreden güçlü gürültü alındı	Gürültüye karşı önlemleri kontrol edin (topraklama koşulları, sinyal kablolaması ve iletişim kablosu/ana devre kablolaması ve kurulum yöntemleri, vb.). → Gürültüye karşı önlemleri uygulayın.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
ErE (ErE)		Tutarlı olmayan hız ve aşırı hız sapması	(1) Parametre ayarlarında hata	1. Motor Kutup Numarasını (P01*) kontrol edin. → P01*'i kullanılan motorla eşleştirecek şekilde ayarlayın.
			(2) Aşırı yük	Çıkış akımını ölçün. → Yükü azaltın. Mekanik frenlemenin gerçekleşip gerçekleşmediğini kontrol edin.
			(3) Akım sınırlayıcı çalışması nedeniyle hız artmıyor	1. Aşırı Yük Koruma Seviyesi (F44*) verilerini kontrol edin. → F44'ü uygun değerlere değiştirin veya akım sınırlayıcı çalışması gerekli değilse, F43 verilerini 0 (Devre Dışı) olarak değiştirin. V/f ayarlarının doğru olduğundan emin olmak için parametre (F04*, F05*, P01* ila P12*) verilerini kontrol edin. → V/f ayarlarını motor değerleriyle koordine edin. → Ayarları kullanılan motorla eşleştirecek şekilde değiştirin.
			(4) Parametre ayarları ve motor farklı özelliklere sahiptir	P01*, P02*, P03*, P06*, P07*, P08*, P09*, P10*, P12*'nin motor sabitleriyle eşleştirdiğini kontrol edin. → P04* ile auto-tuning yapın.
			(5) Motora hatalı kablolama	Motora giden kabloları kontrol edin. → İnverter çıkış kablolarını (U, V, W) sırasıyla motor kablolarına (U, V, W) bağlayın.
			(6) Tork sınırlama işlemi nedeniyle hız artmaz	Tork Limiti 3 (E16) verilerini kontrol edin. → Tork Limiti 3'ü (E16) uygun değere değiştirin veya tork limiti işlemi gerekli değilse, %300 olarak ayarlayın.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
ErF (ErF)		Düşük voltaj durumunda veri kaydetme hatası	(1) Güç kesintilerinde veri kaydı sırasında, Ana Devre DC Geriliminin hızlı deşarjı vb. sonucu kontrol güç kaynağı aniden düştü.	Güç kesintisi sırasında Ana Devre DC Voltajındaki güç düşüş süresini kontrol edin. → Ana Devre DC Voltajının vb. hızlı deşarjının nedenini ortadan kaldırın. Alarmı iptal etmek için  tuşuna bastıktan sonra, Dijital Operatörden ayarlanan frekans referansı, PID komutu ve YUKARI/AŞAĞI sinyalleri için komutları orijinal ayarlarına döndürün ve işlemi yeniden başlatın.
			(2) Güç kesintisi sırasında veri kaydedilirken çevreden güçlü gürültü alındı.	Gürültüye karşı önlemler için yöntemleri kontrol edin (topraklama koşulları, kontrol/ana devre kabloları ve kurulum). → Gürültüye karşı önlemleri uygulayın. Alarmı iptal etmek için  tuşuna bastıktan sonra, Dijital Operatörde ayarlanan frekans referansı, PID komutu ve YUKARI/AŞAĞI sinyalleri için komutları orijinal ayarlarına döndürün ve işlemi yeniden başlatın.
			(3) Kontrol devresinde hata oluştu	ErF'nin her güç açıldığında meydana geldiğini kontrol edin. → Kart (CPU dahil) hatası, bu nedenle OMRON ile iletişime geçin.
ErH (ErH)		Donanım hatası	(1) Kontrol PCB ve güç PCB kombinasyonunda hata	Kontrol PCB'sinin veya güç PCB'sinin değiştirilmesi gerekiyor. → Lütfen OMRON ile iletişime geçin.
Ero (Ero)		Pozisyon kontrol hatası	(1) Pozisyon kontrol sistemi yetersiz kazanç (servo kilidi)	Servo Kilit Kazancını (J97) ve Hız Kontrol 1 P Oransal Kazancını (d03) yeniden ayarlayın.
Err (Err)		Sahte alarm	(1)  tuşuna beş saniye veya daha uzun süre basılı tutun.	→ Sıfırlamak için  tuşuna basın.
			(2) Parametre H45 (Sahte Alarm) 1 olarak ayarlandı.	
ErU (ErU)		Araç iletişiminin kesilmesi	(1) Bir test çalışması sırasında alette bir bağlantı kopması meydana geldi.	USB kablosunun veya konektörün bağlantısının kesilip kesilmediğini kontrol edin. → Sıfırlamak için  tuşuna basın.
			(2) Çok işlevli çıkışın zorla durum değiştirmesi sırasında alette bir bağlantı kopması meydana geldi.	

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
L _{in} (Lin)		Giriş faz kaybı	(1) Ana güç kaynağı giriş terminali kabloları kesildi	Giriş voltajını ölçün. → Ana güç kaynağı giriş kablolarını veya giriş ekipmanını onarın veya değiştirin (kalıplanmış kasa devre kesici, manyetik kontaktör, vb.)
			(2) Ana güç kaynağı giriş terminal bağlantısının gevşek olması	Ana güç kaynağı giriş terminali vidalarının gevşek olup olmadığını kontrol edin. → Önerilen sıkma torkuna sıkın.
			(3) Üç fazlı güç kaynağında yüksek faz dengesizliği	Giriş voltajını ölçün. → Faz dengesizliğini azaltmak için bir AC reaktör (ACR) takın. → İnverter kapasitesini artırın.
			(4) Sık sık aşırı yükleme	Ana Devre DC Voltajının dalgalanma dalga formunu ölçün. → Ana Devre DC Voltajındaki dalgalanma yüksekse, invertör kapasitesini artırın.
			(5) Üç fazlı güç kaynağı, üç fazlı güç kaynağı özelliklerine sahip bir ürüne bağlanmıştır.	İnverter modelini tekrar kontrol edin. → Güç kaynağı özelliklerine uyan bir inverteri tekrar seçin.
LoP (LoK)		Şifre iptal hatası	(1) Kullanıcı şifresi 1 veya 2 belirtilen sayıdan fazla yanlış girildi	Alarmı iptal edin. → Şifreyi unuttuysanız. İnvertörün güç kaynağını kapatın, ardından tekrar açın. Alternatif olarak, hata meydana geldikten 20 dakika sonra işlem yapın. → Veri Başlatma'yı (H03) 1 olarak ayarlayın ve parametre başlatmayı gerçekleştirin.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
LU (LU)	1	Düşük voltaj	(1) Anlık elektrik kesintisi meydana geldi	→ Alarmı iptal edin. → Alarm olmadan yeniden başlatmak için Güç Kesintisi Yeniden Başlatma Modu Seçimi (F14) verisini yük türüne bağlı olarak 3, 4 veya 5 olarak ayarlayın.
	3			
	2		(2) Güç çevrimi sırasında kısa aralık (F14=1 ise)	Kontrol güç kaynağı zaten AÇIK iken güç kaynağının AÇIK olup olmadığını kontrol edin (Dijital Operatör ekranını kullanarak belirleyin). → Dijital Operatör ekranı söndükten sonra güç kaynağını tekrar AÇIK konuma getirin.
			(3) Güç kaynağı voltajı invertör spesifikasyon aralığına ulaşmadı (üç fazlı 200 V: 180 VDC/üç fazlı 400 V: 360 VDC/tek fazlı 200 V: 160 VDC)	Giriş voltajını ölçün. → Güç kaynağı voltajını belirtilen aralıkta artırın.
			(4) Güç kaynağı devresinde ekipman hasarı veya yanlış kablolama	Giriş voltajını ölçün ve hasarlı ekipmanı veya yanlış kablolamayı belirleyin. → Hasarlı ekipmanı değiştirin veya yanlış kablolamayı onarın.
			(5) Aynı güç kaynağına bağlı farklı bir yüke büyük bir başlangıç akımı akar ve güç kaynağı voltajı geçici olarak düşer.	Giriş voltajını ölçün ve voltaj dalgalanmalarını kontrol edin. → Güç kaynağı sistemini inceleyin.
	(6) Güç kaynağı trafosunda yetersiz kapasite, invertör giriş akımı nedeniyle güç kaynağı voltajında düşüşe neden olur.	Kalıp tipi devre kesici, toprak kaçağı devre kesici (aşırı akım koruma fonksiyonlu) ve manyetik kontaktör açıkken bir alarmın oluşup oluşmadığını kontrol edin. → Güç kaynağı transformatör kapasitesini gözden geçirin.		

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
OCn (OCn)		Anlık aşırı akım	(1) İnverter çıkışında kısa devre	İnverter çıkış terminalinden (U, V, W) kabloları çıkarın ve motor kablolama fazları arasındaki direnci ölçün. Çok düşük dirençli fazları kontrol edin. → Kısa devre olan bölümü çıkarın (kablolama, röle terminalleri ve motorların değiştirilmesi dahil) İnverter çıkış terminalinden (U, V, W) kablolar çıkarılmış halde çalıştırıldığında aşırı akım görüntülenirse. → Bu, bir invertör arızası olasılığını gösterir. Lütfen OMRON ile iletişime geçin.
			(2) İnverter çıkış terminalinde topraklama hatası var	İnverter çıkış terminalinden (U, V, W) kabloları çıkarın ve bir megger testi gerçekleştirin. → Topraklama hatalarını giderin (kablolama, röle terminalleri ve motorların değiştirilmesi dahil). İnverter çıkış terminalinden (U, V, W) kablolar çıkarılmış halde çalıştırıldığında aşırı akım görüntülenirse. → Bu, bir invertör hatası olasılığını gösterir. Lütfen OMRON ile iletişime geçin.
			(3) Aşırı Yük	Motora giren akımı ölçün, akım eğilimlerini belirleyin ve bunun sisteme tasarlanan yük hesaplama değerlerinden daha büyük olup olmadığını belirleyin. → Aşırı yük varsa, yükü azaltın veya invertör kapasitesini artırın. Mevcut eğilimleri kontrol edin ve akımda hızlı değişimler olup olmadığını kontrol edin. → Akım hızlı değişirse, yükü azaltın veya invertör kapasitesini artırın. → Anlık aşırı akım sınırlamasını etkinleştirin (H12=1).
			(4) Tork artırma (Eğer manuel tork artırma aktifse (E112*/E113*=0))	1. Manuel Tork Artırma Voltajı (F09*) azaltıldığında akımın düşüp düşmediğini veya bir durma olup olmadığını kontrol edin. → Durma olmadığı belirlenirse, F09*u düşürün.
			(5) Kısa hızlanma/yavaşlama süresi	Yükün atalet anından ve hızlanma/yavaşlama süresinden gerekli torku yeniden hesaplayın ve uygun olup olmadığını belirleyin. → Hızlanma/yavaşlama süresini uzatın (F07, F08, E10 ila E15, H56). → 1. Aşırı Yük Koruma Fonksiyonu Seçimini (F43) ve tork sınırını (F40,F41, E16, E17) etkinleştirin. → İnverter kapasitesini artırın.
			(6) Dahili fren transistörü kısa devre algılaması devreye girdi.	Fren direnci bağlantı terminalinin (P+, DB) kısa devre olmadığını kontrol edin. Bağlı fren direnci direnç değerinin çok düşük olup olmadığını kontrol edin. → Uygun fren direncini bağlayın.
			(7) Gürültü nedeniyle arıza	Gürültüye karşı önlemler için yöntemleri kontrol edin (topraklama koşulları, kontrol/ana devre kablolaması ve kurulum). → Gürültüye karşı önlemleri uygulayın. Ayrıntılar için, sayfa 2-15'teki 2-3-4 Ana Devre Terminalleri için Kablolama bölümüne bakın. → Yeniden deneme işlevini etkinleştirin (H04). → Gürültüye neden olan manyetik kontaktörlerdeki bobinlere, solenoidlere vb. bir dalgalanma emici bağlayın. → Devre Terminalleri için Kablolama bölümüne bakın. → Yeniden deneme işlevini etkinleştirin (H04).

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
0H1 (OH1)		Soğutma kanatçığının aşırı ısınması	(1) Ortam sıcaklığı invertörün belirtilen sıcaklık aralığını aşıyor	Ortam sıcaklığını ölçün. → Panele hava akışını iyileştirerek ortam sıcaklığını azaltın.
			(2) Hava akış yolu tıkalı	Yeterli kurulum alanı olduğundan emin olun. → Yeterli kurulum alanının sağlanabileceği Yüzgeç tıkanıklığını kontrol edin. → Temizleyin
			(3) Soğutma fanının kullanım ömrü veya hasar nedeniyle fan hava akışının azalması	Soğutma Fanının (H43) Toplam Çalışma Süresini Kontrol Edin. → Soğutma fanını değiştirin. Soğutma fanının düzgün çalıştığını görsel olarak kontrol edin. → Soğutma fanını değiştirin.
			(4) Aşırı Yük	Çıkış akımını ölçün. → 28:OHF'yi (Soğutma kanatçığı aşırı ısınma uyarısı) Çıkış Terminali [DO1] İşlev Seçimi (E20), Çıkış Terminali [DO2] İşlev Seçimi (E21) veya Çıkış Terminali [ROA, ROB] İşlev Seçimi (E27) olarak ayarlayın. Alternatif olarak, aşırı yük oluşmadan önce Aşırı Yük erken uyarı 2 Seviyesi (OL2) (E34) kullanılarak yükü azaltın. → Taşıyıcı Frekansı (F26) değerini düşürün. → Aşırı Yük Önleme Kontrolünü Etkinleştir (H70)
0H2 (OH2)		Dış etkenli koruma devreye girmesi	(1) Harici ekipman alarm fonksiyonu çalışıyor	Harici ekipmanın çalışmasını inceleyin. → Harici ekipmanda oluşan alarmin nedenini ortadan kaldırın.
			(2) Dış etkenli koruma devresinde yanlış bağlantı veya kötü bağlantı	"9: Harici trip (EXT)" seçili olan terminale E01'den E05, E98, E99'a kadar kablolanmanın doğru şekilde bağlandığını kontrol edin. → Harici alarm kablolanmasını doğru şekilde bağlayın.
			(3) Parametre ayarlarında hata	E01'den E05,E98,E99'a kadar kullanılan bir terminal için "9: Harici gezi (EXT)" seçili olup olmadığını kontrol edin. E01 ila E05, E98, E99'da ayarlanan "EXT" mantığının ve harici sinyal mantığının (pozitif/negatif) eşleştiğini kontrol edin. → Mantığı doğru şekilde ayarlayın
0H3 (OH3)	0	İnvertörün iç aşırı ısınması	(1) Ortam sıcaklığı, invertörün belirtilen sıcaklık aralığını aşıyor.	Ortam sıcaklığını ölçün. → Panele hava akışını iyileştirerek inverter ortam sıcaklığını azaltın.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
0H4 (OH4)		Motor koruma (PTC termistör)	(1) Motor ortam sıcaklığı, spesifikasyon aralığını aşıyor	Ortam sıcaklığını ölçün. → Ortam sıcaklığını azaltın.
			(2) Motor soğutma sistemi hasarlı	Motor soğutma sisteminin doğru şekilde çalıştığını kontrol edin. → Motor soğutma sistemini değiştirin veya onarın.
			(3) Aşırı Yük	Çıkış akımını ölçün. → Yükü azaltın (Aşırı yük erken uyarı 2 Seviyesini (OL2) (E34) kullanın ve aşırı yük oluşmadan önce yükü azaltın.) (Kış aylarında yük artabilir.) → Ortam sıcaklığını azaltın. → Taşıyıcı Frekansını (F26) artırın.
			(4) Yanlış PTC termistör çalışma seviyesi (H27*)	PTC termistör özelliklerini kontrol edin ve algılama voltajını yeniden hesaplayın. → Parametre verilerini değiştirin.
			(5) Uygun olmayan PTC termistör ayarları	Termistör Fonksiyon Seçimi'ni (MOH) (H26*) ve terminal AO fonksiyon geçiş anahtarını (SW5) kontrol edin. → H26* kullanan termistörü uygun ayarlara değiştirin ve SW5'i PO olarak ayarlayın.
			(6) 1. Manuel Tork Arttırma Voltajı (F09*) çok yüksek	F09* verilerini kontrol edin ve veriler düşürülse bile durmaması için yeniden ayarlayın. → F09*u ayarlayın.
			(7) V/f ayarlarında hata C algılandı	Birinci Taban Frekansı (F04*) ve Birinci Nominal Gerilim Taban Frekansı (F05*) ayarlarınının, plaka üzerinde belirtilen nominal değerle uyumlu olduğunu kontrol edin. → Bu değerleri plaka üzerinde belirtilen nominal değerle eşleştirin.
			(8) Parametre ayarlarında hata	PTC termistörü kullanılmadığında bile, Termistör Fonksiyon Seçimi (MOH) (H26*) işlem durumundadır. → Termistör Fonksiyon Seçimini (MOH) (H26*) 0 (Devre Dışı) olarak değiştirin.
0H6 (OH6)		Giriş akımı önleme direncinin aşırı ısınması	(1) İnverter güç kaynağı sık sık KAPATILDI ve ardından AÇILDI.	Güç kaynağının KAPALI ve AÇIK işlemlerinin sıklığını azaltın. → Güç kaynağını 30 dakikada bir kezden daha seyrek olarak KAPALI ve AÇIK yapın.
			(2) İnverter güç kaynağı sık sık KAPATILMAMIŞ ve AÇILMAMIŞTIR.	Güç kaynağı her KAPATILDIÇINDA ve ardından AÇILDIÇINDA bir hata üretilir. → Ani akım koruma devresi hasarlıdır. Onarım talep edin

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
OLn (OLn)		Motor aşırı yük 1 ila 2	(1) Elektroniklerin termal özellikleri ile motor aşırı yük karakteristikleri uyumsuzdur.	Motor özelliklerini kontrol edin. → Parametre (F10*, F12*) verilerini inceleyin. → Harici bir termal röle kullanın.
			(2) Uygun olmayan elektronik termal işletim seviyesi	Motorun izin verilen sürekli akımını tekrar kontrol edin. → Parametre (F11*) verilerini tekrar gözden geçirin ve değiştirin.
			(3) Kısa hızlanma/yavaşlama süresi	Yükün atalet anından ve hızlanma/yavaşlama süresinden gerekli hızlanma/yavaşlama torkunu ve hızlanma/yavaşlama süresini yeniden hesaplayın. → Hızlanma/yavaşlama süresini uzatın (F07, F08, E10 ila E15, H56).
			(4) Aşırı Yük	Çıkış akımını ölçün. → Yükü azaltın (Aşırı yük erken uyarı 2 Seviyesini (OL2) (E34) kullanın ve aşırı yük oluşmadan önce yükü azaltın.) (Kış aylarında yük artabilir.)
			(5) 1. Manuel Tork Arttırma Voltajı (F09*) çok yüksek	F09* verilerini kontrol edin ve veriler düşürülse bile durmaması için yeniden ayarlayın. → F09*u ayarlayın.








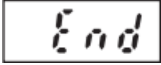
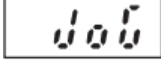
Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
OLU (OLU)		İnverter aşırı yükü	(1) Ortam sıcaklığı, invertörün belirtilen sıcaklık aralığını aşıyor.	Ortam sıcaklığını ölçün. → Panele hava akışını iyileştirerek ortam sıcaklığını azaltın.
			(2) 1. Manuel Tork Arttırma Voltajı (F09*) çok yüksek	1. Manuel Tork Arttırma Voltajını (F09*) kontrol edin ve veriler düşürülse bile durmaması için yeniden ayarlayın. → F09*'u ayarlayın.
			(3) Kısa hızlanma/yavaşlama süresi	Yükün atalet anından ve hızlanma/yavaşlama süresinden gerekli hızlanma/yavaşlama torkunu ve hızlanma/yavaşlama süresini yeniden hesaplayın. → Hızlanma/yavaşlama süresini uzatın (F07, F08, E10 ila E15, H56).
			(4) Aşırı Yük	Çıkış akımını ölçün. → Yükü azaltın (Aşırı yük erken uyarı 2 Seviyesini (OL2) (E34) kullanın ve aşırı yük oluşmadan önce yükü azaltın.) (Kış aylarında yük artabilir.) → Taşıyıcı Frekansını Azaltın (F26). → Aşırı Yük Önleme Kontrolünü Etkinleştirin (H70)
			(5) Hava akış yolu engellendi	Yeterli kurulum alanı olduğundan emin olun. → Yeterli kurulum alanı olduğundan emin olun. Yüzgeç tıkanıklığı olup olmadığını kontrol edin. → Temizleyin.
			(6) Soğutma fanının hizmet ömrü veya hasarı nedeniyle azalan hava akımı	Soğutma fanının kümülatif çalışma süresini kontrol edin. (Bkz. 7-8-13 Soğutma Fanı Ömrü Uyarı Sinyali (WAF), sayfa 7-99.) → Soğutma fanını değiştirin. Soğutma fanının düzgün çalıştığını görsel olarak kontrol edin. → Soğutma fanını değiştirin.
			(7) Uzun çıkış kabloları, yüksek kaçak akım	Kaçak akımını ölçün → Bir çıkış devresi filtresi (OFL) takın.
OPL (OPL)		Çıkış fazı kaybı tespiti	(1) Bağlantısı kesilmiş ters çıkış kabloları	Çıkış akımını ölçün. → Çıkış kablolarını değiştirin.
			(2) Motor sargıları kopmuş	Çıkış akımını ölçün. → Çıkış kablolarını değiştirin.
			(3) İnvertör çıkış terminali bağlantısının gevşek olması	İnverter çıkış terminal vidalarının gevşek olup olmadığını kontrol edin. → Önerilen sıkma torkuna sıkın.


Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
05 (0S)		Aşırı hız koruması	(1) Parametre ayarlarında hata	1. Motor Kutup Numarasını (P01*) kontrol edin. → P01*'i kullanılan motorla eşleştirecek şekilde ayarlayın 1. Maksimum Çıkış Frekansı (F03*) ayarlarını kontrol edin. → F03*'ü çıkış frekansı ile eşleştirecek şekilde ayarlayın. İleri (d32) Hız Sınırı 1'i ve Geri (d33) Hız Sınırı 2'yi kontrol edin. → İleri (d32) Hız Sınırı 1'i ve Geri (d33) Hız Sınırı 2'yi devre dışı bırakın. Aşırı Hız Algılama Seviyesi (d35) ayarlarını kontrol edin. → Aşırı Hız Algılama Seviyesi'ni (d35) %120 olarak ayarlayın.
			(2) Hız regülatörü kazancı yetersiz	Yüksek hızlı koşu sırasında hızın aşırıya kaçmadığını kontrol edin. → Hız Kontrol 1 P Oransal Kazancı (d03*) artırın. (Bazı durumlarda, filtrelerin ve integral zamanın gözden geçirilmesi gerekecektir.)
			(3) PG sinyalinin üzerine bindirilen gürültü	PG sinyal giriş monitörünü kontrol edin ve gürültüye karşı önlemleri kontrol edin (topraklama koşulları, sinyal kablolaması/ana devre kablolaması ve kurulum yöntemleri, vb.).
			(4) Çıkış frekansı ve motor dönüş hızı 599 Hz'i aştı	590Hz'e yakın bir değerde kullanılıyorsa, hızlanma süresinin kısa olmadığını, yük değişimi olmadığını ve hız regülatörü Hız Kontrolü 1 P Oransal Kazanç (d03*) ve Hız Kontrolü 1 I İntegral Süresi'nin (d04*) uygun olduğunu kontrol edin. → Çalışma frekansını azaltın.
PbF (PbF)		Şarj devresi arızası (1,5 kW min.)	(1) Şarj devresi hasarlı	İnverterin onarılması gerekiyor. → Lütfen OMRON ile iletişime geçin.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
0Un (0Un)		Aşırı gerilim	(1) Güç kaynağı voltajı, invertör spesifikasyon aralığını aşıyor (üç fazlı 200 V ve tek fazlı 200 V: 420 VDC/üç fazlı 400 V: 840 VDC)	Giriş voltajını ölçün. → Güç kaynağı voltajını belirtilen aralıkta azaltın. → Güç kaynağı voltajı belirtilen aralıktaysa, bu bir invertör arızası olduğunu gösterir. Lütfen OMRON ile iletişime geçin.
			(2) Giriş güç kaynağında dalgalanma	Bir faz ilerleme kondansatörü AÇIK/KAPALI konuma getirildiğinde veya bir tristör dönüştürücü aynı güç kaynağı sisteminde çalıştığında, giriş voltajında geçici anormal bir dalgalanma meydana gelebilir. → Bir DC reaktörü ayarlayın.
			(3) Yükün atalet momenti için kısa yavaşlama süresi.	Yavaşlama torkunu yükün atalet momentinden ve yavaşlama süresinden yeniden hesaplayın. → Yavaşlama süresini uzatın (F08,E11, E13, E15, H56). → Yavaşlama Fonksiyonu Seçimi sırasında Anti-Rejeneratif Kontrol Fonksiyonu Seçimini (H69) veya Aşırı Uyarım Kontrol Seçimini etkinleştirin (H71). → Tork sınırını etkinleştirin (F40, F41, E16,E17). → Taban Frekansındaki 1. Nominal Voltajı (F05*) 0 olarak ayarlayın ve frenleme performansını artırın. → Frenleme direncinin kullanımını göz önünde bulundurun.
			(4) Kısa hızlanma süresi	Ani hızlanmanın sonunda aşırı voltaj alarmı oluşup oluşmadığını kontrol edin. → Hızlanma süresini uzatın (F07,E10, E12, E14). → Hızlanma/Yavaşlama Deseni Seçimini kullanın (H07). → Frenleme direncinin kullanımını göz önünde bulundurun.
			(5) Yüksek fren yükü	Yük frenleme torkunu ve invertör frenleme torkunu karşılaştırın. → 1. Nominal Voltajı Taban Frekansında (F05*) 0 olarak ayarlayın ve frenleme performansını artırın. → Frenleme direncinin kullanımını göz önünde bulundurun.
			(6) Çıkışta topraklama hatası var	Bu, inverter çıkış terminalinden (U, V, W) kablolama çıkarıldığında düzgün çalışıyorsa. → Çıkış kablolamasında veya motorda yuvarlak bir arıza olmadığını kontrol edin. Eğer inverter çıkış terminalinden (U, V, W) kablolama çıkarıldığında aşırı voltaj görüntüleniyorsa. → Bu, bir inverter arızası olasılığını gösterir. Lütfen OMRON ile iletişime geçin.
			(7) Gürültü nedeniyle arıza	Aşırı gerilim anında Ana Devre DC Voltajının aşırı gerilim seviyesinde veya altında olduğundan emin olun. → Gürültüye karşı önlemler alın. → Trip (H04) sırasında Yeniden Deneme Sayımını Etkinleştirin. → Gürültüye neden olan manyetik kontaktörlerdeki bobinlere, solenoidlere vb. bir dalgalanma emici bağlayın.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
PG (PG)		PG bağlantısı kesildi	(1) Pulse jeneratörü ile seçenek arasındaki kablolamada kopukluk	Pulse jeneratörünün doğru şekilde bağlandığını ve kablo kopmasının olmadığını kontrol edin. → Pulse jeneratörünün doğru şekilde bağlı olduğunu veya vidaların sıkıldığını kontrol edin. → Bağlantı noktalarının sıkışmadığından emin olun. → Kablo kopması olmayan bir kablo ile değiştirin.
			(2) Çevreden gelen güçlü gürültü	Gürültüye karşı önlemleri kontrol edin (topraklama koşulları, sinyal kablolaması ve iletişim kablosu/ana devre kablolaması ve kurulum yöntemleri, vb.). → Gürültüye karşı önlemleri uygulayın. → Ana devre kablolamasını ve kontrol devresi kablolamasını mümkün olduğunca ayırın.
d0 (d0)		Aşırı konum sapması	(1) Enkoder bağlantısının kesilmesi	Enkoder kablolamasında herhangi bir kopukluk olmadığını kontrol edin.
			(2) Enkoder dönüş yönü (kablolama faz sırası) ile motor dönüş yönü (inverter çıkış faz sırası) arasında uyumsuzluk	Tüm yönlerin eşleşmesi için bağlayın ve ayarları gözden geçirin. d14 ila d17 ayar değerlerini gözden geçirin.
			(3) Ayar değerleri üzerindeki sapma çok düşük	d223, d224 ayar değerlerini gözden geçirin. Ayar değerleri düşükse, bunları artırın.
			(4) Pozisyon kontrol kazancı çok düşük	d203, d204 ayar değerlerini gözden geçirin. Ayar değerleri düşükse, bunları artırın.
			(5) Hız kontrol kazancı çok düşük.	d03(A45,b45,r45) ayar değerlerini gözden geçirin. Ayar değerleri düşükse, bunları artırın.
			(6) Tork sınırlıdır	Bir tork sınırı çalışıyorsa, konum kontrolü ve hız kontrolü doğru şekilde çalışmayacaktır. Tork sınırının uygulanmaması için aşağıdaki önlemleri alın. •Yükü azaltın •Hızlanma/yavaşlama süresini gözden geçirin •Yükü azaltmak için hız azaltma oranını, motor kapasitesini ve diğer ekipman yapılandırmasını gözden geçirin.

Alarm Kodu	Alarm Alt Kodu	İsim	Açıklama	Kontrol noktası ve çözüm yöntemi
CnT (CnT)		Ekipman hizmet ömrü (başlangıç sayısı)	(1) Ekipman hizmet ömrü (başlatma sayısı)	Motor başlatma sayısı Motor Bakımı için 1. Ön Ayarlı Başlatma Sayısı'nda (H79) ayarlanan sayıya ulaştığında görüntülenir. Ek olarak, mevcut başlatma sayısı Motor için 1. Başlatma Sayısı'nda (H44) doğrulanabilir, bu nedenle sınırlamadan önce H44 verilerini 0000 olarak ayarlayın.
LiF (LiF)		Yaşam süresi tahmini	(1) Yaşam süresi tahmini	İnverterde kullanılan ana devre kapasitörlerinden, baskılı devre kartındaki kapasitörlerden ve soğutma fanından herhangi biri kullanım ömrünün sonuna ulaşmıştır. 7-96. sayfadaki 7-8-10 Kapasitör Ömrü Uyarı Sinyali (WAC), 7-99. sayfadaki 7-8-13 Soğutma Fanı Ömrü Uyarı Sinyali (WAF) ve 7-100. sayfadaki 7-8-14 Ömür Boyu Alarmı'na (LIFE) bakarak sarf malzemelerinin durumunu kontrol edin
OH (OH)		Soğutma kanadı aşırı ısınma tahmini	(1) Soğutma kanadı aşırı ısınma tahmini	Soğutma kanadı aşırı ısınma koruma mekanizması (OH1) devreye girmeden önce bir tahmin olarak görüntülenir. Önlemler için 'OH1 Isı Emici Aşırı Isınma' (sayfa 9-17) bölümüne bakın.
OL (OL)		Motor aşırı yük tahmini	(1) Motor aşırı yük tahmini	Bir motor aşırı yük 011 alarmı oluşmadan önce bir tahmin olarak görüntülenir ve Aşırı yük erken uyarı 2 Seviyesi (OL2) (E34)'nin çalıştığı mevcut değeri ayarlar. Motorda akan gerçek akımın E34'te ayarlanan değerden yüksek olmadığını kontrol edin.
Pid (Pid)		PID uyarı çıkışı	(1)PID uyarı çıkışı	PID çalışması sırasında bir uyarı (mutlak değerden uyarı, PID hatasından uyarı) çıktığında görüntülenir. Ayrıntılar için, sayfa 7 133'teki PID Sapma Aşımı (OD) bölümüne bakın.
rEF (rEF)		Komut kaybı	(1) Komut kaybı	Analog frekans ayarı (terminaller AI1, AI2(AII), AI2(AIV)) komutu aniden %10 veya daha aza düştüğünde, bunun bir kablo kopması olduğu değerlendirilir ve rEF görüntülenir. Kablolamayı kontrol edin.
rTE (rTE)		Ekipman hizmet ömrü (motorun toplam çalışma süresi)	(1) Ekipman hizmet ömrü (motorun toplam çalışma süresi)	Motorun kümülatif çalışma süresi H78 (Bakım aralığı) parametresinde ayarlanan zamana ulaştığında görüntülenir. Kümülatif motor çalışma süresi H94* (Motorun kümülatif çalışma süresi) parametresinde kontrol edilebilir. Bu ayrıca H94* değerini 0 olarak ayarlayarak da sınırlanabilir.
LoK (LoK)		Şifre iptal hatası	(1) Kullanıcı şifresi 1 veya 2, 5 kez yanlış girildi.	Alarmı iptal edin. → İnvertör güç kaynağını KAPATIN, ardından güç kaynağını tekrar AÇIN. Ya da 20 dakika geçmesini bekleyin.

İsim	Açıklama	Dijital operatör ekranı
Seçim ekranını devre dışı bırak	Çalışma sırasında Operatör Ekranı Seçimi (E43) içinde seçilen verileri işlemek için kontrol modunun çalışma seçimi devre dışı bırakıldığında görüntülenir.	Yanıyor veya yanıp sönüyor 
Veri yok	Parametre ve alt menüde atanmış veri bulunmadığında görüntülenir.	
I/O tümüyle KAPALI ekranı	I/O kontrol terminali I/O ikili ekranında tüm noktalar KAPALI olduğunda görüntülenir.	
İletişim kurulamadı ekranı	İnvertörle iletişim kurulmadığında, örneğin güç kaynağı AÇIK olduğunda, vb. görüntülenir.	
Kondansatör kapasitesinin ölçülmesi	Birincil voltaj düşüşünde kapasitörlerin ölçümü sırasında görüntülenir.	
Yetersiz voltaj seviyelerinde RUN komutu görüntüleniyor	Yetersiz voltaj seviyesinde veya altında olduğunda ve LED monitörler arasından inverter çıkış sonuçlarını izlerken bir ÇALIŞTIR komutu olduğunda görüntülenir. Kapsanan LED monitör öğeleri: Hız monitörü, çıkış akımı, tüketim gücü, tork algılama değeri, çıkış gerilimi, motor çıkışı, yük oranı, PID çıkışı Kapsanmayan LED monitör öğeleri: PID süreci, PID geri beslemesi, analog monitör	
Veri taşma ekranı	Ekran katsayısı çok yüksek ayarlandığında, LED monitörde ve çalışma monitöründe dönüş hızı, yük hızı ve hat hızı seçildiğinde ve ekran hızı 100000 veya daha yüksek olduğunda (ekran veri taşmasında) görüntülenir.	
Parametre devre dışı bırakma seçim ekranı	Parametreleri ayarlarken devre dışı bırak seçildiğinde görüntülenir.	
Şifre koruma durumu gösterimi	Ana menü veya daha düşük seviye parametrelerin görüntülenmesi sırasında en az anlamlı basamak noktasını yakarak veya yanıp sönerek parola koruma durumunu gösterir. Yanıyor: Parola koruması etkin Yanıp sönüyor: Şifre geçici olarak korunmuyor Kapalı: Parola koruması devre dışı	En az önemli nokta yanıyor veya yanıp sönüyor (Görüntüleme örneği) 
STO durum gösterimi	Çalışma modunda ÇALIŞTIR komutu verildiğinde fonksiyonel güvenlik STO giriş terminali KAPALI konuma getirildiğinde STO durumunu görüntüler.	
Çalıştırma/işlem tamamlandı ekranı	Çalışma modunda zamanlayıcı işlemi veya taşıma işlemi tamamlandığında görüntülenir. Ek olarak, bu Auto-Tuning işlemi tamamlandığında görüntülenir.	
Jogging işlemi sırasında	Inverterin çalışma modunda jogging çalışma durumunda olduğunu gösterir.	

İsim	Açıklama	Dijital operatör ekranı
DC çıkışı sırasında	Operasyon modunda DC çıkışının devam ettiğini gösterir. DC çıkış nedeni: DC frenleme, yardımcı uyarma. Eğer bu, jogging işlemi sırasında aynı anda gerçekleşirse, bu gösterim önceliklidir.	
Favori ekran	Ana menü parametrelerinin görüntülenmesi sırasında en önemli basamak noktasını yakarak favori kayıt durumunu gösterir.	En önemli nokta gösterimi (Görüntü örneği) 